(19) 世界知的所有権機関 国際事務局





(43) 国際公開日 2005 年9 月29 日 (29.09.2005)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 2005/090867 A1

(51) 国際特許分類7: F24C 1/00

(21) 国際出願番号: PCT/JP2004/018808

(22) 国際出願日: 2004年12月16日(16.12.2004)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(30) 優先権データ:

特願2004-082362 2004年3月22日(22.03.2004) JP

- (71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): シャープ 株式会社 (SHARP KABUSHIKI KAISHA) [JP/JP]; 〒 5458522 大阪府大阪市阿倍野区長池町22番22号 Osaka (JP).
- (72) 発明者; および
- (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 金子 府余

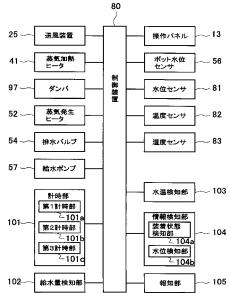
則 (KANEKO, Fuminori) [JP/JP]; 〒 5830854 大阪府羽曳野市軽里 1-5-1 4 Osaka (JP). 山本 義和 (YAMAMOTO, Yoshikazu) [JP/JP]; 〒 5710063 大阪府門真市常称寺町 1 6-3-1 0 1 9 Osaka (JP). 村井隆男 (MURAI, Takao) [JP/JP]; 〒 6390202 奈良県北葛城郡上牧町桜ケ丘 2-1 4-1 Nara (JP).

- (74) 代理人: 佐野 静夫 (SANO, Shizuo); 〒5400032 大阪府 大阪市中央区天満橋京町 2-6 天満橋八千代ビル別 館 Osaka (JP).
- (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG,

/続葉有/

(54) Title: STEAM COOKING APPARATUS

(54) 発明の名称: 蒸気調理器



(pot) while reducing water consumption and a load on a user for the supplement of water.

25.. AIR BLOWING DEVICE
41.. STEAM HEATING HEATER
97.. DAMPER
52.. STEAM GENERATING HEATER
54.. DRAIN VALVE
57.. FEEDWATER PUMP
101.. TIMING PART
101a.. FIRST TIMING PART
101b.. SECOND TIMING PART
101c.. THRD TIMING PART
102.. WATER SUPPLY AMOUNT DETECTION PART
80.. CONTROL DEVICE
13.. OPERATION PANEL
56.. POT WATER LEVEL SENSOR
81.. WATER LEVEL SENSOR

81.. WATER LEVEL SENSOR82.. TEMPERATURE SENSOR83.. HUMIDITY SENSOR

103.. WATER TEMPERATURE DETECTION PART 104.. INFORMATION DETECTION PART 104a.. INSTALLATION STATE DETECTION PART

104b.. WATER LEVEL DETECTION PART

105.. ALARM PART

(57) Abstract: A steam cooking apparatus, comprising drain means (drain pipe, drain valve (54)) for draining water in a pot. A control device (80) drains the water in the pot by the drain means when either of such requirements that [1] a retention time timed by a first timing part (101a) reaches a specified time, [2] a cumulative time from the start of water supply timed by a second timing part (101b) reaches a specified time, [3] an overall water supply amount to the pot detected by a water supply amount detection part (102) reaches a specified volume, [4] an overall time for water supply to the pot timed by a third timing part (101c) reaches a specified time, and [5] an instruction for water drain is inputted by an operation panel (13) is satisfied. Accordingly, the inside of a steam generating means can be maintained in a sanitary state by avoiding the decay of the water remaining in a steam generating device



SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU,

IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR),

OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

─ 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される 各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語 のガイダンスノート」を参照。

(57) 要約: ポットの内部の水を排水する排水手段(排水パイプ、排水バルブ(54))を設ける。制御装置(80)は、〔1〕第1計時部(101a)にて計時された滞留時間が所定時間に達したとき、〔2〕第2計時部(101b)にて計時された給水開始後からの通算時間が所定時間に達したとき、〔3〕給水量検知部(102)にて検知されたポットへの総給水量が所定量に達したとき、〔4]第3計時部(101c)にて計時されたポットへの総給水時間が所定時間に達したとき、〔5〕操作パネル(13)によって排水指示が入力されたとき、のいずれかの条件を満たしたときに、排水手段によってポット内部の水を排水させる。これにより、水の消費量および使用者における水の補給の負担を低減しつつ、蒸気生成装置(ポット)内部に残留する水の腐敗を回避し、蒸気生成手段内部を衛生的に保つことができる。

WO 2005/090867 1 PCT/JP2004/018808

明細書

蒸気調理器

技術分野

[0001] 本発明は、加熱室内の被加熱物に蒸気を噴射することによって被加熱物を加熱調理する蒸気調理器に関するものである。

背景技術

- [0002] 従来から、蒸気生成装置(例えばポット)にて生成した蒸気を加熱室に供給することにより、加熱室内の被加熱物を加熱調理する蒸気調理器が種々提案されている。この中でも、例えば特許文献1に記載の機器では、蒸気生成装置にて発生した蒸気による被加熱物の蒸し調理後に、その蒸気生成装置のヒータを断電した状態で、蒸気生成装置内に冷却水を供給するようにしている。これにより、蒸し調理後、蒸気生成装置は急速に冷却されるため、迅速に後片付け作業(例えば機器内の洗浄・清掃)を開始することが可能となっている。蒸気生成装置内に供給された水は、排水路を介して排水されるようになっている。
- [0003] また、例えば特許文献2に記載の機器では、運転停止を指示する操作部が操作されると、蒸気生成装置の内部の液体を全部排出するようにしている。これにより、毎日の機器の運転停止時に、蒸気生成装置内にて濃縮された不純物が排出されるため、蒸気生成装置に濃度計などの制御機器を設けなくても、毎日の運転を支障なく継続できるようになっている。

特許文献1:特開平7-243649号公報

特許文献2:特開平11-94203号公報

発明の開示

発明が解決しようとする課題

[0004] ところで、特許文献1および2の機器は、いずれも、機器の運転(蒸し調理)停止後、毎回、蒸気生成装置内の水が排出される構成のため、蒸気生成装置内部を衛生的に保つことはできると思われる。しかし、その一方で、毎回の水の消費量が非常に増えるとともに、蒸気生成装置に水を供給する給水装置(例えば給水タンク)への水の

補給回数も増えるので、使用者への負担が増大するという問題が生ずる。

- [0005] なお、給水タンクの容量を大きくすれば、給水タンクへの水の補給回数を減らすことはできるが、機器自体の大型化を招いたり、他の部材の配置に支障をきたすことになるため、妥当ではない。
- [0006] 本発明は、上記の問題点を解決するためになされたものであって、その目的は、水の消費量および使用者における水の補給の負担を低減しつつ、蒸気生成装置内部で腐敗した水が残留するのを回避して蒸気生成装置内部を衛生的に保つことができる蒸気調理器を提供することにある。

課題を解決するための手段

- [0007] (1)本発明の蒸気調理器は、給水手段(例えば水タンク、給水ポンプ)から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段(例えばポット)と、前記蒸気生成手段の内部に存在する水の滞留時間を計時する第1計時手段と、前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段(例えば排水パイプ、排水バルブ)と、前記排水手段の動作を制御する制御手段とを含み、前記制御手段は、前記第1計時手段にて計時された滞留時間が所定時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴としている。なお、上記の所定時間とは、例えば、蒸気生成手段の内部の水が腐敗すると考えられる時間よりも短い時間を想定することができる。
- [0008] 上記の構成によれば、排水手段によって、蒸気生成手段の内部の水が排水されるので、その水に含まれる不純物(例えばCaやMg)がスケールとして蒸気生成手段の内部に堆積し、付着するのを抑制することができ、蒸気生成手段内部を衛生的に保っことができる。
- [0009] しかも、蒸気生成手段内部の水が排水されるのは、制御手段の制御により、第1計時手段にて計時された時間、すなわち、蒸気生成手段の内部に存在する水の滞留時間が所定時間に達したときである。このような制御により、蒸気生成手段の内部の水は腐敗前に排水されるので、蒸気生成手段内部にて、腐敗した水が残留するのを回避することができる。したがって、この点からも蒸気生成手段内部を衛生的に保つことができると言える。

- [0010] また、上記の制御によれば、蒸気生成手段の内部に存在する水の滞留時間が所定時間に達したときという所定条件を満たさなければ、当該調理器の運転停止後であっても、直ちに蒸気生成手段内部の水は排水されない。したがって、従来のように機器の運転停止ごとに蒸気生成手段内部からの排水が頻繁に行われる事態を回避して、水の消費量の増大を回避することができる。また、これにより、使用者の給水手段への水の補給回数も低減することができ、使用者への負担も軽減することができる。
- [0011] (2)本発明の蒸気調理器において、前記第1計時手段は、前記蒸気生成手段での蒸発前にその内部に供給された水の滞留時間を第1滞留時間として計時し、前記制御手段は、前記第1滞留時間が前記水(蒸発前に蒸気生成手段内部に存在する水)に応じた第1所定時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させる制御を行ってもよい。
- [0012] ここで、前記水に応じた第1所定時間とは、例えば、蒸発前に蒸気生成手段に供給された水が腐敗すると考えられる時間よりも短い時間を考えることができる。このとき、前記水は、まだ蒸発しておらず、塩素を含んでおり、腐敗しにくいので、第1所定時間としては、例えば3日前後の比較的長い時間を想定することができる。
- [0013] 上記のように、第1滞留時間が第1所定時間に達したときに、蒸気生成手段内部の水が排水されるようにすることで、蒸発前に蒸気生成手段に供給された水が蒸気生成手段内部で腐敗して残留するのを回避することができる。
- [0014] (3)本発明の蒸気調理器において、前記第1計時手段は、前記蒸気生成手段での蒸発後にその内部に残留している水の滞留時間を第2滞留時間として計時し、前記制御手段は、前記第2滞留時間が前記水に応じた所定時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させる制御を行ってもよい。
- [0015] ここで、前記水に応じた第2所定時間とは、例えば、蒸発後に蒸気生成手段内部に 残留している水が腐敗すると考えられる時間よりも短い時間を考えることができる。こ のとき、前記水は、蒸発によって塩素が飛んでおり、腐敗しやすいので、第2所定時間としては、例えば1日くらいの短期間を想定することができる。
- [0016] 上記のように、第2滞留時間が第2所定時間に達したときに、蒸気生成手段内部の

水が排水されるようにすることで、蒸発後に蒸気生成手段内部に残留している水が蒸 気生成手段内部で腐敗して残留するのを回避することができる。

- [0017] (4)本発明の蒸気調理器において、前記第1計時手段は、前記蒸気生成手段での蒸発前にその内部に供給された水の滞留時間を第1滞留時間として計時するとともに、前記蒸気生成手段での蒸発後にその内部に残留している水の滞留時間を第2滞留時間として計時し、前記制御手段は、当該調理器の運転状態に応じて、前記第1滞留時間と前記第2滞留時間とのうちの一方を選択するとともに、蒸発前の水に応じた第1所定時間と蒸発後の水に応じた第2所定時間とのうちの一方を選択し、選択した滞留時間が選択した所定時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させる制御を行ってもよい。
- [0018] 当該調理器の運転状態(例えば、蒸気生成手段に給水手段から水が供給された状態か、蒸気生成手段にて蒸気が生成された状態か)によっては、蒸気生成手段内部に存在する水は、塩素を含んでいる水か含んでいない水かで異なる。そこで、制御手段が、当該調理器の運転状態に応じて、第1計時手段にて計時される第1滞留時間と第2滞留時間とのうちの一方を選択するとともに、蒸発前の水に応じた第1所定時間と蒸発後の水に応じた第2所定時間とのうちの一方を選択し、選択した滞留時間と選択した所定時間とを比較して排水制御を行う。このような当該調理器の運転状態に応じた排水制御により、蒸気生成手段内部に存在する水が、蒸発前の塩素を含む水であっても、蒸発後の塩素を含まない水であっても、それが蒸気生成手段内部で腐敗して残留するのを確実に回避することができる。
- [0019] (5)本発明の蒸気調理器は、給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、前記給水手段による前記蒸気生成手段への給水開始からの通算時間を計時する第2計時手段と、前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段と、前記排水手段の動作を制御する制御手段とを含み、前記制御手段は、前記第2計時手段にて計時された時間が所定時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴としている。
- [0020] (6)本発明の蒸気調理器は、給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加

熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、前記給水手段による前記蒸気 生成装置への総給水量を検知する給水量検知手段と、前記蒸気生成手段の内部の 水を排水する排水手段と、前記排水手段の動作を制御する制御手段とを含み、前記 制御手段は、前記給水量検知手段にて検知された総給水量が所定量に達したとき に、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴と している。

- [0021] (7)本発明の蒸気調理器は、給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、前記給水手段によって前記蒸気生成手段に給水されている時間のみをトータルした総給水時間を計時する第3計時手段と、前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段と、前記排水手段の動作を制御する制御手段とを含み、前記制御手段は、前記第3計時手段にて計時された総給水時間が所定時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴としている。
- [0022] (8)本発明の蒸気調理器は、給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段と、前記排水手段の動作を制御する制御手段と、排水指示を入力するための入力手段とを含み、前記制御手段は、前記入力手段によって排水指示が入力されたときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴としている。
- [0023] 上記(5)〜(8)の構成によれば、排水手段によって、蒸気生成手段の内部の水が 排水されるので、その水に含まれる不純物(例えばCaやMg)がスケールとして蒸気 生成手段の内部に堆積し、付着するのを抑制することができ、蒸気生成手段内部を 衛生的に保つことができる。
- [0024] しかも、蒸気生成手段内部の水が排水されるのは、制御手段の制御により、以下のいずれかの場合である。すなわち、第2計時手段にて計時された給水開始後からの通算時間が所定時間(例えば数時間)に達したとき、給水量検知手段にて検知された総給水量が所定量に達したとき、第3計時手段にて計時された総給水時間が所定時間に達したとき、入力手段によって排水指示が入力されたとき、のいずれかである

0

- [0025] つまり、これらいずれかの所定条件を満たさなければ、たとえその間に機器の運転が停止されても、蒸気生成手段からは排水されない。したがって、機器の運転停止ごとに蒸気生成手段内部からの排水が頻繁に行われる事態を回避して、水の消費量の増大を回避することができる。また、これにより、使用者の給水手段への水の補給回数も低減することができ、使用者への負担も軽減することができる。
- [0026] また、制御手段の上記いずれかの制御により、蒸気生成手段の内部の水は、その 腐敗が起こると想定される時期には排水されるので、蒸気生成手段内部にて、腐敗 した水が残留するのを回避することもできる。
- [0027] (9)本発明の蒸気調理器は、上述した蒸気調理器において、前記蒸気生成手段 の内部の水の温度を測定する水温検知手段をさらに含み、前記制御手段は、前記 水温検知手段にて検知された水温が所定温度以上のときは、前記排水手段による 前記蒸気生成手段の内部の水の排水を停止させる構成であってもよい。
- [0028] 蒸気生成手段内部の水が所定温度以上の高温状態であるときは、その水に含まれる不純物の結晶化が逆に促進されるので、その状態で排水すると蒸気生成手段内部にスケールが堆積、付着しやすい。しかし、上記構成によれば、水温検知手段にて検知された蒸気生成手段内部の水の温度が所定温度以上のときは、制御手段の制御により、蒸気生成手段内部の水の排水が停止されるので、スケールが堆積、付着しやすい高温状態で水が排水されることにより、蒸気生成手段内部にスケールが堆積、付着するのを確実に抑制することができる。
- [0029] (10)本発明の蒸気調理器は、上述した蒸気調理器において、前記排水手段によって排水される水を溜める排水タンクと、前記排水タンクまたはその内部の水の情報を検知する情報検知手段とをさらに含み、前記制御手段は、前記情報検知手段によって検知された情報に応じて、前記排水手段による前記蒸気生成手段の内部の水の排水を制御する構成であってもよい。
- [0030] 情報検知手段が検知する情報としては、例えば排水タンクの機器への装着状態に 関する情報や、排水タンク内部の水位に関する情報を考えることができる。制御手段 は、このような情報に応じて蒸気生成手段内部の水の排水を制御する。例えば、以

下の通りである。

- [0031] 制御手段は、排水タンクが非装着状態であれば、蒸気生成手段内部の水の排水を停止させ、排水タンクが装着状態であれば、蒸気生成手段内部の水を排水させる。 また、制御手段は、排水タンク内の水が所定水位以下であれば、蒸気生成手段内部の水を排水させ、所定水位よりも多ければ、上記の排水を停止させる。
- [0032] このように、制御手段は、情報検知手段にて検知された情報に応じて蒸気生成手段内部の水の排水を制御するので、排水される水を排水タンクにて確実に溜めることができる。言い換えれば、排水される水が排水タンクからこぼれたりする不都合を確実に回避することができる。
- [0033] (11)本発明の蒸気調理器において、前記情報検知手段は、前記排水タンクの装着状態を検知する装着状態検知部を有しており、前記制御手段は、前記装着状態検知部によって前記排水タンクが当該調理器に装着されていることが検知されたときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を前記排水タンクに排水させる構成であってもよい。
- [0034] この構成によれば、装着状態検知部での検知に基づいて、蒸気生成手段内部から 排水される水を、調理器に装着されている排水タンクに確実に溜めることができる。し たがって、蒸気生成手段内部から排水される水が、排水タンク以外の部位にこぼれ 落ちるようなことがない。
- [0035] (12)本発明の蒸気調理器において、前記情報検知手段は、前記排水タンク内の水の水位を検知する水位検知部を有しており、前記制御手段は、前記水位検知部によって前記排水タンク内の水が所定水位以下であることが検知されたときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を前記排水タンクに排水させる構成であってもよい。
- [0036] 蒸気生成手段内部の水が排水タンクに排水されるのは、水位検知部によって排水 タンク内の水が所定水位以下であると検知されたときであるので、蒸気生成手段内部 の水が排水タンクに排水されても、その水が排水タンクから溢れ出すのを回避するこ とができる。
- [0037] (13)本発明の蒸気調理器は、上述した蒸気調理器において、前記排水タンクが

当該調理器に非装着状態であること、または、前記排水タンク内の水が所定水位より も多いことが前記情報検知手段にて検知されたときに、警告報知を行う報知手段をさ らに含んでいる構成であってもよい。

- [0038] 排水タンクが調理器に非装着状態であったり、排水タンク内の水が所定水位よりも多い場合、蒸気生成手段内部の水が排水されると、その水が排水タンク以外の部位にこぼれたり、排水タンクから溢れ出たりするので、排水できない。そこで、排水タンクに関するこのような情報を情報検知手段が検知した場合には、報知手段が警告報知を行うので、例えば使用者は、排水タンクを装着したり、排水タンク内の水を捨てるなどして、極力早く蒸気生成装置内部の水を排水可能状態にさせることができる。
- [0039] (14)本発明の蒸気調理器は、上述した蒸気調理器において、前記排水タンクの 当該調理器への出し入れに応じて前記水位検知部の位置を変化させる可動部をさ らに含んでいる構成であってもよい。
- [0040] この構成では、例えば排水タンクの調理器への挿入時(非装着時)には、水位検知部を排水タンクと接触しないように位置させておき、挿入完了時(装着時)には、水位検知部を排水タンク内に位置させ、排水タンク内の水の水位を検知させることが可能となる。したがって、排水タンクを調理器に対して出し入れする際に、水位検知部が排水タンクに当たって破損するような事態を回避しながら、排水タンクの装着時には排水タンク内の水の水位を水位検知部に確実に検知させることができる。

発明の効果

- [0041] 本発明によれば、排水手段によって、蒸気生成手段の内部の水が排水されるので、その水に含まれる不純物がスケールとして蒸気生成手段の内部に堆積し、付着するのを抑制することができ、蒸気生成手段内部を衛生的に保つことができる。
- [0042] しかも、蒸気生成手段内部の水が排水されるのは、制御手段の制御により、上述した所定の条件を満たしたときである。したがって、このような所定条件を満たさなければ、たとえその間に機器の運転が停止されても、蒸気生成手段からは排水されないので、機器の運転停止ごとに蒸気生成手段内部からの排水が頻繁に行われる事態を回避して、水の消費量の増大を回避することができる。また、これにより、使用者の給水手段への水の補給回数も低減することができ、使用者への負担も軽減すること

ができる。

[0043] さらに、制御手段の制御により、蒸気生成手段の内部の水は、その腐敗が起こると 想定される時期には排水されるので、蒸気生成手段内部にて、腐敗した水が存在す るのを回避することができる。

図面の簡単な説明

[0044] [図1]本発明の実施の一形態に係る加熱調理器の一例である蒸気調理器の外観斜 視図である。

[図2]加熱室の扉を開いた状態の蒸気調理器の外観斜視図である。

[図3]加熱室の扉を取り去った状態の蒸気調理器の正面図である。

[図4]蒸気調理器の内部の基本構造を示す説明図である。

[図5]図4と直角の方向から見た蒸気調理器の内部の基本構造を示す説明図である

「図6]加熱室の上面図である。

[図7]蒸気調理器の制御装置のブロック図である。

[図8]加熱室に被加熱物を入れていない状態での蒸気調理器内部の蒸気の流れを示す説明図である。

[図9]図8と直角方向から見た場合の蒸気調理器内部の蒸気の流れを示す説明図である。

「図10]サブキャビティの底面パネルの上面図である。

[図11]蒸気調理器の排水タンク付近の概略の構成を模式的に示す断面図である。

[図12A]排水タンクが蒸気調理器に対して装着される前の状態を部分的に拡大して示す蒸気調理器の断面図である。

[図12B]排水タンクが蒸気調理器に対して装着された状態を部分的に拡大して示す蒸気調理器の断面図である。

符号の説明

- [0045] 1 蒸気調理器
 - 20 加熱室
 - 50 蒸気発生装置(蒸気生成手段)

- 51 ポット(蒸気生成手段)
- 53 排水パイプ(排水手段)
- 54 排水バルブ(排水手段)
- 55 給水パイプ(給水手段)
- 57 給水ポンプ(給水手段)
- 71 水タンク(給水手段)
- 72 給水パイプ(給水手段)
- 80 制御装置(制御手段)
- 101 計時部(第1計時手段、第2計時手段、第3計時手段)
- 101a 第1計時部(第1計時手段)
- 101b 第2計時部(第2計時手段)
- 101c 第3計時部(第3計時手段)
- 102 給水量検知部(給水量検知手段)
- 103 水温検知部(水温検知手段)
- 104 情報検知部(情報検知手段)
- 104a 装着状熊検知部
- 104b 水位検知部
- 105 報知部(報知手段)
 - F 被加熱物

発明を実施するための最良の形態

- [0046] 本発明の実施の一形態について、図面に基づいて説明すれば、以下の通りである
- [0047] 図1は、本実施形態の蒸気調理器1の外観斜視図であり、図2は、加熱室20の扉1 1を開いた状態の蒸気調理器1の外観斜視図であり、図3は、加熱室20の扉11を取り去った状態の蒸気調理器1の正面図であり、図4は、蒸気調理器1の内部機構の基本構造を示す説明図であり、図5は、図4と直角の方向から見た蒸気調理器1の内部機構の基本構造を示す説明図であり、図6は、加熱室20の上面図であり、図7は、蒸気調理器1の制御装置80のブロック図であり、図8は、図4と同様の基本構造図にし

て図4と異なる状態を示す説明図であり、図9は、図5と同様の基本構造図にして図5と異なる状態を示す説明図であり、図10は、サブキャビティ40の底面パネル42の上面図であり、図11は、蒸気調理器1の排水タンク14付近の概略の構成を模式的に示す断面図であり、図12Aおよび図12Bは、排水タンク14が蒸気調理器1に対して装着される前の状態および装着された状態をそれぞれ部分的に拡大して示す蒸気調理器1の断面図である。

- [0048] 蒸気調理器1は、直方体形状のキャビネット10を備えている。キャビネット10の正面には、扉11が設けられている。扉11は、加熱室20の開口部を開閉するためのものであり、下端を中心に垂直面内で回動するように、キャビネット10に軸支されている。したがって、上部のハンドル12を握って手前に引くことにより、図1に示す垂直な閉鎖状態から図2に示す水平な開放状態へと、扉11の姿勢を90°変換させることができる。扉11は、耐熱ガラスをはめ込んだ透視部を備える中央部分11Cの左右に、金属製装飾板で仕上げられた左側部分11Lおよび右側部分11Rを対称的に配置した構成である。右側部分11Rには、操作パネル13が設けられている。操作パネル13は、機器の動作条件を設定するための操作部である。
- [0049] 扉11を開くと、図2に示すように、キャビネット10の正面が露出する。扉11の中央部分11Cに対応する箇所には、上述した加熱室20が設けられている。扉11の左側部分11Lに対応する箇所には、水タンク室70が設けられている。扉11の右側部分11Rに対応する箇所には、特に開口部は設けられていないが、その箇所の内部に制御基板が配置されている。
- [0050] 加熱室20は、被加熱物Fを加熱するための部屋であり、直方体形状で形成されている。そして、加熱室20の扉11に面する正面側は、全面的な開口部となっている。加熱室20の残りの面は、ステンレス鋼板で形成されている。加熱室20の周囲には、それぞれ断熱対策が施されている。加熱室20の床面には、ステンレス鋼板製の受皿21が置かれており、受皿21の上には、被加熱物Fを載置するステンレス鋼線製のラック22が置かれている。
- [0051] 加熱室20の中の蒸気(通常の場合、加熱室20内の気体は空気であるが、蒸気調理を始めると空気が蒸気で置き換えられて行く。本明細書では加熱室20内の気体が

WO 2005/090867 12 PCT/JP2004/018808

蒸気に置き換わっているものとして説明を進める)は、図4に示す外部循環路30を通って循環する。

- [0052] 外部循環路30の始端となるのは、加熱室20の奥の側壁の上部の片隅に形成された吸込口28である。本実施形態では、図3に見られるように、側壁の左上隅に吸込口28が配置されている。吸込口28は、複数の水平なスリットを上下に並べたものであり、上方のスリットほど長く、下に行くほど短くして、全体として直角三角形の開口形状を形づくっている。直角三角形の直角の角は、加熱室20の奥の側壁の角に合わされている。すなわち、吸込口28の開口度は、加熱室20の奥の側壁の上辺に近いほど大きく、左辺に近いほど大きい。
- [0053] 吸込口28に続くのは、外部循環路30内を流れる気流を形成する送風装置25である。送風装置25は、加熱室20の一側壁の外面に近接して配置されている。一側壁としては、加熱室20の奥の側壁が選定されている。送風装置25は、遠心ファン26およびこれを収容するファンケーシング27と、遠心ファン26を回転させるモータ29を備えている。遠心ファン26としては、シロッコファンを用いることができる。モータ29としては、高速回転が可能な直流モータを使用することができる。ファンケーシング27は、加熱室20の奥の側壁の外面の、吸込口28の右下の位置に固定されており、空気の流入口および空気の吐出口を有している。
- [0054] 外部循環路30の中で送風装置25に続くのは、蒸気発生装置50である。蒸気発生装置50の詳細は後で説明する。蒸気発生装置50は、送風装置25と同様に加熱室20の奥の側壁の外面に近接して配置されている。ただし、送風装置25が加熱室20の左寄りの位置に配置されているのに対し、蒸気発生装置50は加熱室20のセンターライン上にある。
- [0055] このように、吸込口28、送風装置25、蒸気発生装置50という外部循環路30の主要構成要素が加熱室20の一側壁である奥の側壁を中心にまとまっているため、外部循環路30の長さが短くなる。これにより、外部循環路30の圧力損失が低くなり、外部循環路30の送風効率が向上する。また、外部循環路30の放熱面積も縮小するので、熱損失も低減する。これらを併せ、外部循環路30に蒸気を循環させる上でのエネルギー効率が向上する。さらに、外部循環路30を配置するのに大空間を必要としない

ので、キャビネット10の小型化が可能となる。

- [0056] 外部循環路30の中で、ファンケーシング27の吐出口から蒸気発生装置50までの 区間は、ダクト31により構成されている。蒸気発生装置50を出た後の区間は、ダクト 35により構成されている。ダクト35は、加熱室20に隣接して設けられたサブキャビティ40に接続されている。外部循環路30を流れる気流は、サブキャビティ40を通じて 加熱室20に還流することになる。
- [0057] サブキャビティ40は、加熱室20の天井部の上で、平面的に見て天井部の中央部 にあたる箇所に設けられている。サブキャビティ40は平面形状円形であり、その内側 には蒸気の加熱手段である蒸気加熱ヒータ41が配置されている。蒸気加熱ヒータ41 はメインヒータとサブヒータとからなり、いずれもシーズヒータで構成されている。
- [0058] メインヒータの発熱量とサブヒータの発熱量とを比較した場合、前者の方が後者より大きい。消費電力は、メインヒータが例えば1000Wであり、サブヒータが例えば300Wとなっている。なお、この数値は一つの好適例に過ぎず、発明の内容がこれによって限定される訳ではない。メインヒータおよびサブヒータには、一方ずつ通電することもできるし、同時に両方とも通電することもできる。
- [0059] 加熱室20の天井部には、サブキャビティ40と同大の開口部が形成されており、ここにサブキャビティ40の底面を構成する底面パネル42がはめ込まれる。底面パネル42には、複数の上部噴気孔43が形成されている。上部噴気孔43の各々は、真下を指向する小孔であり、ほぼパネル全面にわたり分散配置されている。上部噴気孔43は、平面的すなわち二次元的に分散配置されているが、底面パネル42に凹凸を設けて三次元的な要素を加味して形成されてもよい。
- [0060] 底面パネル42は、上下両面とも塗装などの表面処理により暗色に仕上げられている。なお、使用を重ねることにより暗色に変色する金属素材で底面パネル42を成形してもよい。あるいは、暗色のセラミック成型品で底面パネル42を構成してもよい。
- [0061] また、別体の底面パネル42でサブキャビティ40の底面を構成するのでなく、加熱室20の天板をそのままサブキャビティ40の底面に兼用することもできる。この場合には、天板のうち、サブキャビティ40に相当する箇所に上部噴気孔43を設け、またその上下両面を暗色に仕上げることになる。

- [0062] このようにサブキャビティ40を介して加熱室20に蒸気を供給する構成とすることにより、サブキャビティ40で蒸気の配分を調整し、被加熱物Fに対しこれを調理するのに好適な態様で蒸気を吹きつけることができる。このため、外部循環路30から単に蒸気を加熱室20に吹き込むのに比べ、蒸気の持つ熱エネルギーを効果的に調理に利用することができる。
- [0063] 加熱室20の左右両側壁の外側には、図5に示すように小型のサブキャビティ44が 設けられている。サブキャビティ44は、サブキャビティ40とダクト45で接続されており 、サブキャビティ40から蒸気の供給を受ける(図5、6参照)。ダクト45は、断面円形の パイプにより構成されている。なお、ダクト45としては、ステンレス鋼製のパイプを用い るのが望ましい。
- [0064] 加熱室20の側壁下部には、サブキャビティ44に相当する箇所に複数の側部噴気 孔46が設けられている。各側部噴気孔46は、加熱室20に入れられた被加熱物Fの 方向、正確に言えば被加熱物Fの下方を指向する小孔であり、ラック22に載置され た被加熱物Fの方向に蒸気を噴出させる。噴出した蒸気が被加熱物Fの下に入り込 むよう、側部噴気孔46の高さおよび向きが設定されている。また、左右から噴出した 蒸気が被加熱物Fの下で出会うように、側部噴気孔46の位置および/または方向が 設定されている。
- [0065] 側部噴気孔46としては、別体のパネルに形成してもよく、加熱室20の側壁に直接 小孔を穿つ形で形成してもよい。これは上部噴気孔43の場合と同様である。しかしな がら、サブキャビティ40の場合と異なり、サブキャビティ44に相当する箇所を暗色に 仕上げる必要はない。
- [0066] なお、左右合わせた側部噴気孔46の面積和は、上部噴気孔43の面積和よりも大とされている。このように大面積とした側部噴気孔46に大量の蒸気を供給するため、 1個のサブキャビティ44につき複数(図では4本)のダクト45が設けられている。
- [0067] 次に、蒸気発生装置50の構造について説明する。蒸気発生装置50は、後述する 給水手段(例えば給水パイプ55、給水ポンプ57、水タンク71、給水パイプ72)から 供給される水を沸騰させることにより蒸気を生成し、その蒸気を加熱室20に供給する 蒸気生成手段である。

- [0068] この蒸気発生装置50は、中心線を垂直にして配置された筒型のポット51を備えている。ポット51は、垂直面を構成する側壁の平面輪郭形状が偏平で、細長い水平面形状、すなわち長方形、長円形、あるいはこれらに類する水平断面形状となっている。ポット51には耐熱性が求められるが、その条件を満たす限り、ポット51は、どのような材料で形成されてもよい。つまり、ポット51は、例えば金属、合成樹脂、セラミックで形成されてもよく、異種材料を組み合わせることにより形成されてもよい。
- [0069] 蒸気発生装置50は、図6に見られる通り、ポット51の一方の偏平側面が加熱室20の奥の側壁と平行をなす形で取り付けられている。この形であれば、加熱室20の外面とキャビネット10の内面との空間の幅が狭くても蒸気発生装置50を配置することができる。したがって、前記空間の幅を縮めてキャビネット10をコンパクトにし、キャビネット10内の空間利用効率を向上させることができる。
- [0070] ポット51内の水を熱するのは、ポット51の底部に配置された蒸気発生ヒータ52である。蒸気発生ヒータ52は、シーズヒータによって構成され、ポット51内の水に浸って水を直接加熱する。ポット51の平面形状が偏平であることに合わせ、蒸気発生ヒータ52もポット51の内面に沿う形で平面形状馬蹄形に曲げられている。サブキャビティ40の中の蒸気加熱ヒータ41と同様、蒸気発生ヒータ52もメインヒータとサブヒータとからなり、前者を外側、後者を内側に配置している。断面の直径も異なり、メインヒータは太く、サブヒータは細く形成されている。
- [0071] 面積の等しい面の中にシーズヒータを配置することを考えた場合、円形の面の中に 円形に曲げたシーズヒータを入れるケースよりも、長方形や長円形の面の中に馬蹄 形のような偏平な形に曲げたシーズヒータを入れるケースの方がシーズヒータの長さ が長くなる。すなわち、断面円形のポットに円形に曲げたシーズヒータを入れるよりも 、細長い水平断面形状のポットの中に馬蹄形のように曲げたシーズヒータを入れた方 が、同一水量に対するシーズヒータの長さの比率が大きくなり、シーズヒータの表面 積が大きくなるとともに、大きな電力も投入できるので、熱を水に伝えやすくなる。この ため、本実施形態の蒸気発生装置50では、水を速やかに加熱することができる。
- [0072] 蒸気加熱ヒータ41と同じく、蒸気発生ヒータ52のメインヒータの発熱量とサブヒータ の発熱量とを比較した場合、前者の方が後者より大きい。消費電力は、メインヒータが

WO 2005/090867 16 PCT/JP2004/018808

例えば700Wであり、サブヒータが例えば300Wとなっている。なお、この数値も一つの好適例に過ぎず、発明の内容がこれによって限定される訳ではない。メインヒータおよびサブヒータには、一方ずつ通電することもできるし、同時に両方とも通電することもできる。

- [0073] ポット51の上部には、外部循環路30を流れる循環気流に蒸気を取り込ませるため の蒸気吸引部が形成されている。蒸気吸引部を構成するのは、ポット51の一方の偏 平側面から他方の偏平側面に抜けるように形成された蒸気吸引エジェクタ34である。このように蒸気吸引部を設けることにより、循環気流を維持する一方で、循環気流 の中に新しい蒸気を取り込むことができる。また、蒸気吸引エジェクタ34を用いること により、蒸気を効率良く吸引して循環気流に取り込むことができる。なお、蒸気吸引エジェクタ34は計3個、互いに所定間隔を置いて、同一高さレベルで互いに並列且つ 平行に配置されている。
- [0074] 個々の蒸気吸引エジェクタ34は、インナーノズルおよびその吐出端を囲むアウターノズルにより構成されている。蒸気吸引エジェクタ34は、ポット51の軸線と交差する方向に延びている。本実施形態の場合、交差角は直角、すなわち、蒸気吸引エジェクタ34は水平である。インナーノズルにはダクト31が接続され、アウターノズルにはダクト35が接続されている。蒸気吸引エジェクタ34は、サブキャビティ40とほぼ同じ高さであり、ダクト35はほぼ水平に延びる。このように蒸気吸引部およびサブキャビティ40を水平なダクト35で直線的に結ぶことにより、蒸気吸引部を過ぎた後の外部循環路30を最短経路とすることができる。
- [0075] 外部循環路30は、蒸気発生装置50以降、3個の蒸気吸引エジェクタ34とこれに続くダクト35を含む3本の分路に分かれる。このため、通路の圧力損失が少なくなり、循環蒸気量を大きくできるとともに、外部循環路30を流れる気体に蒸気を速やかに混合することができる。
- [0076] このようにポット51の上部に設けられた3個の蒸気吸引エジェクタ34は、垂直方向に偏平な蒸気吸引部を構成し、広い領域をカバーするから、蒸気吸引領域が広がり、発生した蒸気がまんべんなく均一に吸引されるとともに、吸引された蒸気が速やかに送り出され、蒸気発生装置50の蒸気発生能力がさらに向上する。また、3個の蒸

気吸引エジェクタ34が同一高さレベルで互いに並列に配置されているから、高さ方向に空間のゆとりがない場合でも大量の蒸気の輸送が可能となる。

- [0077] 図4に戻って説明を続ける。ポット51の底部は、漏斗状に成形され、そこから排水パイプ53が垂下している。排水パイプ53の途中には、排水バルブ54が設けられている。排水パイプ53の下端は、加熱室20の下に向かって所定角度の勾配をなす形で折れ曲がっている。ここで、排水パイプ53および排水バルブ54は、上述した蒸気生成手段(蒸気発生装置50の特にポット51)の内部の水を排水する排水手段として機能している。
- [0078] 加熱室20の下には、キャビネット10に対してその正面側(加熱室20の開口部側) から出し入れすることができるように、排水タンク14が配置されている。排水タンク14 は、上記の排水手段によって排水される水を溜める容器であり、排水パイプ53の端を受けている。図11に示すように、排水タンク14が蒸気調理器1に完全に装着されたときには、この排水タンク14の奥側端面(扉11側とは反対側端面)が、キャビネット10下方に設けられた当接部15に当接し、排水パイプ53から排水される水が排水タンク14に溜められる。この排水タンク14を引き出せば、その内部に溜まった水を捨てることができる。
- [0079] また、扉11の下方には、水滴受け部16が設けられている。この水滴受け部16は、加熱室20に供給された蒸気が結露して扉11に付着した水滴を受けるものである。このような水滴受け部16を設けることにより、扉11に付着した水滴の床への落下を防止することができる。
- [0080] 図4に示すポット51には、給水路を介して給水される。給水路を構成するのは、水タンク71と排水パイプ53とを結ぶ給水パイプ55である。給水パイプ55は、排水バルブ54よりも上の箇所で排水パイプ53に接続されている。排水パイプ53との接続箇所から引き出された給水パイプ55は、一旦逆U字形に持ち上げられた後降下する。降下する部分の途中に給水ポンプ57が設置されている。給水パイプ55は、横向きの漏斗状受入口58に連通している。水平な連通パイプ90は、給水パイプ55と受入口58とを接続している。
- [0081] ポット51の内部には、ポット水位センサ56が配設されている。ポット水位センサ56

- WO 2005/090867 18 PCT/JP2004/018808
 - は、蒸気発生ヒータ52よりも少し高い位置にある。
- [0082] 水タンク室70には、横幅の狭い直方体形状の水タンク71が挿入される。この水タンク71の底部から延び出す給水パイプ72が、受入口58に接続される。上述した給水パイプ55、給水ポンプ57、水タンク71および給水パイプ72は、蒸気生成手段(蒸気発生装置50)に水を供給する給水手段として機能している。
- [0083] 水タンク71を水タンク室70から引き出し、給水パイプ72が受入口58から離れたとき、そのままでは水タンク70内の水および給水パイプ55側の水が流出してしまう。これを防ぐため、受入口58および給水パイプ72にカップリングプラグ59a、59bを装着する。図4のように給水パイプ72を受入口58に接続した状態では、カップリングプラグ59a、59bは互いに連結し、通水可能な状態になる。給水パイプ72を受入口58から引き離せば、カップリングプラグ59a、59bはそれぞれ閉鎖状態になり、給水パイプ55および水タンク71からの水の流出が止まる。
- [0084] 連通パイプ90には、受入口58の方から順に給水パイプ55、圧力検知パイプ91、 および圧力開放パイプ92が接続されている。圧力検知パイプ91の上端には、水位 センサ81が設けられている。水位センサ81は、水タンク71の中の水位を測定する。 圧力開放パイプ92の上端は水平に曲がり、加熱室20から蒸気を逃がす排気路に接続されている。
- [0085] 排気路を構成するのはダクト93である。ダクト93は、加熱室20の側壁から延び出し、次第に高さを高めた後、最終的には機外、すなわちキャビネット10の外に連通する。加熱室20におけるダクト93の入口は、受皿21の上に開口している。このため、ダクト93の中を排気と逆の方向に流下する液体があれば、それを受皿21にて受けることができる。
- [0086] ダクト93の少なくとも一部は放熱部94となっている。放熱部94は、外面に複数の放 熱フィン95を有する金属パイプにより構成されている。
- [0087] ダクト93の上端近くは、ダクト31の横を通過している。この箇所において、ダクト31 とダクト93との間には、連通路が設けられている。連通路を構成するのはダクト96で あり、その内部には電動式のダンパ97が設けられている。ダンパ97は、通常状態で はダクト96を閉鎖している。

- [0088] 給水パイプ55の最も高くなった部分は、溢水路を介してダクト93に連通している。 溢水路を構成するのは、一端を給水パイプ55に接続し、他端を圧力開放パイプ92 の上端水平部に接続した溢水パイプ98である。圧力開放パイプ92がダクト93に接 続される箇所の高さが溢水レベルということになる。溢水レベルは、ポット51内の通常 の水位レベルよりも高く、蒸気吸引エジェクタ34よりも低い高さに設定されている。
- [0089] ダクト93は、溢水パイプ98の接続箇所およびダクト96の接続箇所の近傍から機外 への開放部にかけて、断面積大に形成されている。この部分は合成樹脂製とすること ができる。
- [0090] 蒸気調理器1の動作制御を行うのは図7に示す制御装置80である。制御装置80は、マイクロプロセッサおよびメモリを含み、所定のプログラムに従って蒸気調理器1を制御する。制御状況は、操作パネル13の中の表示部に表示される。制御装置80には、操作パネル13に配置した各種操作キーを通じて動作指令の入力を行う。操作パネル13には、各種の音を出す音発生装置も配置されている。
- [0091] 制御装置80には、操作パネル13の他、送風装置25、蒸気加熱ヒータ41、ダンパ97、蒸気発生ヒータ52、排水バルブ54、ポット水位センサ56、給水ポンプ57および水位センサ81が接続されている。この他、加熱室20内の温度を測定する温度センサ82、および、加熱室20内の湿度を測定する湿度センサ83が、制御装置80に接続されている。
- [0092] 本実施形態では、制御装置80は、上記した排水手段の動作を制御する制御手段 としても機能しており、この排水手段の制御に本発明の最も大きな特徴があるが、こ の点については、後述することとする。
- [0093] 蒸気調理器1の動作は次の通りである。まず、扉11を開け、水タンク71を水タンク室70から引き出し、図示しない給水口よりタンク内に水を入れる。満水状態にした水タンク71を水タンク室70に押し込み、所定位置にセットする。給水パイプ72の先端が給水路の受入口58にしっかりと接続されたことを確認したうえで、加熱室20に被加熱物Fを入れ、扉11を閉じる。それから操作パネル13の中の電源キーを押して電源をONにするとともに、同じく操作パネル13内に設けられた操作キー群を押して調理メニューの選択や各種設定を行う。

- [0094] 給水パイプ72が受入口58に接続されると、水タンク71と圧力検知パイプ91とが連通状態になり、水位センサ81は水タンク71の中の水位を検知する。選択された調理メニューを遂行するのに十分な水位(水量)があれば、制御装置80は蒸気発生を開始する。一方、水タンク71内の水位(水量)が選択された調理メニューを遂行するのに不十分であれば、制御装置80はその旨を警告報知として操作パネル13に表示する。この場合、水位(水量)不足が解消されるまで、蒸気発生を開始しない。
- [0095] 蒸気発生が開始可能な状態になると、給水ポンプ57が運転を開始し、蒸気発生装置50~の給水が始まる。この時、排水バルブ54は閉じている。
- [0096] 水はポット51の底の方から溜まって行く。水位が所定レベルに達したことをポット水位センサ56が検知したら、そこで給水は中止される。それから蒸気発生ヒータ52への通電が開始される。蒸気発生ヒータ52は、ポット51の水を直接加熱する。
- [0097] 蒸気発生ヒータ52への通電と同時に、あるいはポット51の中の水が所定温度に達したことを見計らって、送風装置25および蒸気加熱ヒータ41への通電も開始される。 送風装置25は、吸込口28から加熱室20の中の蒸気を吸い込み、蒸気発生装置50へと蒸気を送り出す。蒸気を送り出すのに用いるのが遠心ファン26なので、プロペラファンに比べて高圧を発生させることができる。その上、遠心ファン26を直流モータで高速回転させるので、気流の流速はきわめて速い。
- [0098] このように気流の流速が速いので、流量に比べ流路断面積が小さくて済む。したがって、外部循環路30の主体をなすパイプを断面円形でしかも小径のものとすることができ、断面矩形のダクトで外部循環路30を形成する場合に比べ、外部循環路30の表面積を小さくできる。このため、内部を熱い蒸気が通るにもかかわらず、外部循環路30からの熱放散が少なくなり、蒸気調理器1のエネルギー効率が向上する。外部循環路30を断熱材で巻く場合も、その断熱材の量が少なくて済む。
- [0099] このとき、ダンパ97はダクト31からダクト93に通じるダクト96を閉ざしている。送風 装置25から圧送された蒸気は、ダクト31から蒸気吸引エジェクタ34に入り、さらにダクト35を経てサブキャビティ40に入る。
- [0100] ポット51の中の水が沸騰すると、100℃かつ1気圧の飽和蒸気が発生する。飽和蒸気は、蒸気吸引エジェクタ34から外部循環路30に入る。エジェクタ構造を用いてい

- WO 2005/090867 21 PCT/JP2004/018808
 - るので、飽和蒸気は速やかに吸い込まれ、循環気流に合流する。エジェクタ構造の ため蒸気発生装置50に圧力がかからず、飽和蒸気の放出が妨げられない。
- [0101] 蒸気吸引エジェクタ34を出た蒸気は、ダクト35を通ってサブキャビティ40に流入する。サブキャビティ40に入った蒸気は、蒸気加熱ヒータ41により300℃にまで熱せられ、過熱蒸気となる。過熱蒸気の一部は、上部噴気孔43から下方向に噴出する。過熱蒸気の他の一部は、ダクト45を通じてサブキャビティ44に回り、側部噴気孔46から横方向に噴出する。
- [0102] 図8および図9には、加熱室20に被加熱物Fを入れない状態の蒸気の流れが示されている。上部噴気孔43からは、加熱室20の底面に届く勢いで蒸気が下方向に噴出する。加熱室20の底面に衝突した蒸気は、外側に向きを変える。そして、この蒸気は、下向きに吹き下ろす気流の外に出た後、上昇を開始する。蒸気、特に過熱蒸気は軽いので、このような方向転換が自然に生じる。これにより、加熱室20の内部には、図中に矢印で示すように、中央部では吹き下ろし、その外側では上昇という形の対流が生じる。
- [0103] 明確な形の対流を形成するため、上部噴気孔43の配置にも工夫をこらす。すなわち上部噴気孔43の配置は、図10に見られるように、底面パネル42の中央部においては密、周縁部においては疎になっている。これにより、底面パネル42の周縁部では、蒸気の吹き下ろしの力が弱まり、蒸気の上昇を妨げないので、対流が一層はっきりした形で現れることになる。
- [0104] 側部噴気孔46からは、蒸気が横向きに噴出する。この蒸気は、加熱室20の中央部で出会った後、上部噴気孔43からの蒸気が巻き起こしている対流に混じる。対流する蒸気は、順次吸込口28に吸い込まれ、外部循環路30からサブキャビティ40というルートを一巡した後、加熱室20に戻る。このように、加熱室20内の蒸気は、外部循環路30に出ては加熱室20に戻るという循環を繰り返す。
- [0105] 加熱室20に被加熱物Fが入れられていると、約300℃に加熱されて上部噴気孔43 から噴出する過熱蒸気が被加熱物Fに衝突して被加熱物Fに熱を伝える。この過程で、蒸気温度は250℃程度にまで低下する。被加熱物Fの表面に接触した過熱蒸気は、被加熱物Fの表面に結露する際に潜熱を放出する。これによっても被加熱物Fは

加熱される。

- [0106] 図4および図5に見られるように、被加熱物Fに熱を与えた後、蒸気は外側に向きを変えて下向きに吹き下ろす気流の外に出る。前述の通り蒸気は軽いので、吹き下ろしの気流の外に出た後、今度は上昇を開始し、加熱室20の内部に矢印で示すような対流を形成する。この対流により、加熱室20内の温度を維持しつつ、被加熱物Fにはサブキャビティ40で熱せられたばかりの過熱蒸気を衝突させ続けることができ、熱を大量かつ速やかに被加熱物Fに与えることができる。
- [0107] 側部噴気孔46から横向きに噴出した蒸気は、左右からラック22の下に進入し、被加熱物Fの下で出会う。側部噴気孔46からの蒸気噴出方向は、被加熱物Fの表面に対し接線方向であるが、このように左右からの蒸気が出会うことにより、蒸気は真っ直ぐ向こう側に抜けることなく、被加熱物Fの下に滞留して溢れる。このため、被加熱物Fの表面の法線方向に蒸気が吹き付けたのと同じような効果が生じ、蒸気の持つ熱が確実に被加熱物Fの下面部に伝えられる。
- [0108] 上記のように被加熱物Fは、側部噴気孔46からの蒸気により、上部噴気孔43からの蒸気が当たらない部位まで、上面部と同様に調理される。これにより、むらのない、見た目の良い調理結果を得ることができる。また、被加熱物Fは表面全体から均等に熱を受け取るので、中心部まで、短い時間で十分に加熱される。
- [0109] 側部噴気孔46からの蒸気も、最初約300℃であったものが被加熱物Fに当たった 後は250℃程度にまで温度低下し、その過程で被加熱物Fに熱を伝える。また、被 加熱物Fの表面に結露する際に潜熱を放出し、被加熱物Fを加熱する。
- [0110] 側部噴気孔46からの蒸気は、被加熱物Fの下面部に熱を与えた後、上部噴気孔4 3からの蒸気が巻き起こしている対流に加わる。対流する蒸気は、順次吸込口28に 吸い込まれる。そして外部循環路30からサブキャビティ40というルートを一巡した後 、加熱室に戻る。このようにして加熱室20内の蒸気は、外部循環路30に出ては加熱 室20に戻るという循環を繰り返す。
- [0111] 時間が経過するにつれ、加熱室20内の蒸気量が増して行く。量的に余剰となった蒸気は、ダクト93を通じて機外に放出される。蒸気がそのままキャビネット10の外に出てしまうと、周囲の壁面に結露してカビが発生する。しかしながら、ダクト93の途中

に放熱部94があるので、ここを通過する間に蒸気は熱を奪われ、ダクト93の内面で結露する。したがって、キャビネット10の外まで出てしまう蒸気は量的に少なく、深刻な問題にはならない。ダクト93の内面で結露した水は、排気の方向と逆方向に流下し、受皿21に受けられる。この水は、他の原因で受皿21に溜まった水と一緒にして調理終了後に捨てることができる。

- [0112] 側部噴気孔46は、サブキャビティ40から離れており、蒸気の噴出という面では上部噴気孔43よりも不利である。しかしながら、左右の側部噴気孔46の面積和を上部噴気孔43の面積和よりも大きくしてあるので、十分な量の蒸気が側部噴気孔46に誘導され、被加熱物Fの上下面の加熱むらが少なくなる。
- [0113] 加熱室20の蒸気を循環させつつ被加熱物Fを加熱するので、蒸気調理器1のエネルギー効率は高い。そして、上方からの過熱蒸気は、サブキャビティ40の底面パネル42にほぼパネル全面にわたり分散配置された複数の上部噴気孔43から下向きに噴出するので、被加熱物Fのほぼ全体が上からの蒸気に包み込まれることになる。過熱蒸気が被加熱物Fに衝突することと、衝突の面積が広いこととが相まって、過熱蒸気に含まれる熱が素早く効率的に被加熱物Fに伝達される。また、サブキャビティ40に入り込んだ蒸気が蒸気加熱ヒータ41で熱せられて膨脹することにより、噴出の勢いが増し、被加熱物Fへの衝突速度が速まる。これにより被加熱物Fは一層速やかに熱せられる。
- [0114] 遠心ファン26はプロペラファンに比べ高圧を発生させることが可能なので、上部噴気孔43からの噴出力を高めることができる。その結果、過熱蒸気を加熱室20底面に届く勢いで噴出させることが可能となり、被加熱物Fを強力に加熱できる。遠心ファン26を直流モータで高速回転させ、強力に送風しているので、上記の効果は一層顕著に表れる。
- [0115] また、送風装置25の送風力が強いことは、扉11を開く際、排気口32から速やかに 排気するのにも大いに役立つ。
- [0116] サブキャビティ40の底面パネル42は、上面が暗色なので、蒸気加熱ヒータ41の放 つ輻射熱を良く吸収する。底面パネル42に吸収された輻射熱は、同じく暗色となっ ている底面パネル42の下面から加熱室20に輻射放熱される。このため、サブキャビ

ティ40およびその外面の温度上昇が抑制され、安全性が向上するとともに、蒸気加熱ヒータ41の輻射熱が底面パネル42を通じて加熱室20に伝えられ、加熱室20が一層効率良く熱せられる。底面パネル42の平面形状は円形であってもよく、加熱室20の平面形状と相似の矩形であってもよい。また前述のとおり加熱室20の天井壁をサブキャビティ40の底面パネルに兼用してもよい。

- [0117] 被加熱物Fが肉類の場合、温度が上昇すると油が滴り落ちることがある。被加熱物 Fが容器に入れた液体類であると、沸騰して一部がこぼれることがある。滴り落ちたり こぼれたりしたものは受皿21に受け止められ、調理終了後の処理を待つ。
- [0118] 蒸気発生装置50で蒸気を発生し続けていると、ポット51の中の水位が低下する。 水位が所定レベルまで下がったことをポット水位センサ56が検知すると、制御装置8 0は給水ポンプ57の運転を再開させる。給水ポンプ57は、水タンク71の中の水を吸 い込み、蒸発した分の水をポット51に補給する。ポット51の中の水位が所定レベル を回復したことをポット水位センサ56が検知した時点で、制御装置80は給水ポンプ5 7の運転を再び停止させる。
- [0119] ポット水位センサ56や給水ポンプ57の故障、あるいは他の原因で給水ポンプの57 の運転が止まらないようなことがあると、ポット51の中の水位が所定レベルを超えて上昇し続ける。水位が溢水レベルにまで達すると、給水ポンプ57から送られる水は溢水パイプ98から溢れ、ダクト93に流れ込む。このため、ポット51内の水が蒸気吸引エジェクタ34から外部循環路30に入り込むようなことはない。ダクト93に入った水は受皿21に受けられる。
- [0120] 受皿21は面積が広く、容量が大きいので、かなりの量の水を受け入れることができる。しかしながら、容量には限度があるので、給水ポンプ57の運転が異常に長時間 続いた場合には警報を出す、あるいは強制的に給水ポンプ57の運転を止めるといった安全策を講じておくとよい。
- [0121] 調理終了後、制御装置80が操作パネル13にその旨の表示を出し、また合図音を鳴らす。調理終了を音および表示により知った使用者は、扉11を開け、加熱室20から被加熱物Fを取り出す。
- [0122] 扉11を開けかかると、制御装置80はダンパ97の開閉状態を切り替え、ダクト96を

開放する。すると、外部循環路30の中を流れている気流がダクト96からダクト93へと抜け、蒸気発生装置50の方に回る分はほとんどなくなる。このため、サブキャビティ40への蒸気流入量が減少し、上部噴気孔43および側部噴気孔46からの蒸気噴出は、あったとしても極く弱いものになる。したがって、使用者は顔面や手などに蒸気を浴びて火傷を負うことなく、安全に被加熱物Fを取り出すことができる。ダンパ97は、扉11が開いている間中、ダクト96を開放している。

- [0123] ダクト96およびダクト93は、蒸気の循環が行われていなかったので、外部循環路3 0ほどには温度が高くない。したがって、外部循環路30から流入した蒸気は、ダクト9 6、93の内壁に接触すると結露する。結露により生じた水は、ダクト93の中を流下し て受皿21に入る。この水は、他の原因で受皿21に溜まった水と一緒にして調理終了 後に捨てることができる。
- [0124] 停止中の送風装置25を起動して排気を行うのであれば、定常の送風状態に達するまでにタイムラグが生じるが、本実施形態の場合、送風装置25は既に運転中であり、タイムラグはゼロである。また、加熱室20と外部循環路30とを巡っていた循環気流がそのままダクト93からの排気流になるので、気流の方向を変えるためのタイムラグもない。これにより、加熱室20の中の蒸気を遅滞なく排出し、扉11の開放が可能になるまでの時間を短縮することができる。
- [0125] 使用者が扉11を開けかかったという状況は、例えば次のようにして制御装置80に 伝えることができる。すなわち、扉11を閉鎖状態に保つラッチをキャビネット10と扉1 1の間に設け、このラッチを解錠するラッチレバーをハンドル12から露出するように設ける。ラッチまたはラッチレバーの動きに応答して開閉するスイッチを扉11またはハンドル12の内側に配置し、使用者がハンドル12とラッチレバーとを握りしめて解錠操作を行ったとき、スイッチから制御装置80に信号が送られるようにする。
- [0126] 次の調理まで長い休止時間がある場合とか、寒冷地で翌朝まで調理の予定がないといった場合には、調理終了後、操作パネル13を通じて排水バルブ54の開弁操作を行い、ポット51の中の水を抜いておく。このようにすれば、ポット51の中の水に雑菌や薬類が繁殖したり、ポット51の中の水が凍結したりする事態を避けることができる。
- [0127] 次に、本発明の特徴である制御装置80の排水制御について説明する。まず、その

- 排水制御に関係する構成について説明する。
- [0128] 図7に示すように、制御装置80には、計時部101と、給水量検知部102と、水温検知部103と、情報検知部104と、報知部105とが接続されている。
- [0129] 計時部101は、第1計時部101aと、第2計時部101bと、第3計時部101cとで構成されている。
- [0130] 第1計時部101aは、蒸気生成手段(ポット51)の内部に存在する水の滞留時間を 計時する第1計時手段である。より詳しくは、第1計時部101aは、蒸気生成手段での 蒸発前にその内部に供給された水(以下、蒸発前の水と記載する)の滞留時間を第1 滞留時間として計時するとともに、蒸気生成手段での蒸発後にその内部に残留して いる水(以下、蒸発後の水と記載する)の滞留時間を第2滞留時間として計時する。
- [0131] ここで、第1滞留時間の計時を開始するタイミングとしては、例えば、水タンク71内の水が給水ポンプ57によってポット51に供給された時点を考えることができる。また、第2滞留時間の計時を開始するタイミングは、ポット51での蒸気生成の終了時点(蒸気調理の終了時点)を考えることができる。しかし、ポット51内部に存在する水が蒸発前の水であっても、蒸発後の水であっても、その水が腐敗するのは、日単位あるいは時間単位と継続的な時間となるため、第1滞留時間および第2滞留時間の計時を開始するタイミングは、上記の時点に厳密に定めなくてもよい。
- [0132] 第2計時部101bは、給水手段(水タンク71、給水ポンプ57)による蒸気生成手段(ポット51)への給水開始からの通算時間を計時する第2計時手段である。ここで、給水開始からの通算時間とは、一度給水を開始させてから、途中で給水を何度か停止させる、停止させないに関係なく、個々の給水期間(時間)と、個々の給水停止期間(時間)との総和を指すものである。
- [0133] 第3計時部101cは、給水手段によってポット51に一旦給水を開始してから以降における、ポット51への給水時間のみをトータルした総給水時間を計時する第3計時手段である。つまり、総給水時間には、途中で給水を何度か停止した場合における個々の給水停止期間(時間)は含まれない。総給水時間は、この点で、第2計時部101bにて計時される時間とは異なるものである。
- [0134] 給水量検知部102は、給水手段によるポット51への総給水量を検知する給水量検

知手段である。水温検知部103は、ポット51の内部の水の温度を測定する水温検知 手段である。

- [0135] 情報検知部104は、排水タンク14(図4参照)またはその内部の水の情報を検知する情報検知手段である。より詳細には、情報検知部104は、装着状態検知部104aと、水位検知部104bとを有している。装着状態検知部104aは、排水タンク14の蒸気調理器1に対する装着状態を検知する。水位検知部104bは、排水タンク14内の水の有無およびその水位を検知する。報知部105は、排水タンク14が蒸気調理器1に対して非装着状態であったり、排水タンク14内の水が所定水位よりも多いことが情報検知部104にて検知されたときに、警告報知を行う報知手段である。警告報知としては、例えば警告音を発したり、操作パネル13に警告表示を行うことが考えられる。
- [0136] ここで、上記の水位検知部104bは、例えば自己加熱サーミスタで構成されている。 自己加熱サーミスタが例えば120℃に自己加熱されているとすれば、これが100℃(排水時は50~60℃)の水に触れたときには、100℃よりも温度が下がる。したがって 、水位検知部104bは、自己加熱サーミスタが100℃以上であれば、排水タンク14内 に水がなく、自己加熱サーミスタが100℃未満であれば、排水タンク14に水があると 判断することができる。水位検知部104bは、排水タンク14内の水があるときのみ、そ の水位を検知することになる。
- [0137] 本実施形態では、排水タンク14の蒸気調理器1への出し入れに応じて水位検知部 104bの位置を変化させる可動部110(図12A、図12B参照)を蒸気調理器1が備えているが、この点については後述することとする。
- [0138] また、本実施形態では、前述した操作パネル13は、使用者が排水指示を入力する ための入力手段としても機能している。
- [0139] このような構成により、制御装置80は、排水手段(排水パイプ53、排水バルブ54) によるポット51内部の水の排水を、以下のように制御することができる。
- [0140] 第1に、制御装置80は、計時部101(第1計時部101a)にて計時された滞留時間が所定時間に達したときに、排水手段によってポット51の内部の水を排水させる。ここで、上記の所定時間としては、例えばポット51の内部の水が腐敗すると考えられる時間よりも短い時間を考えることができる。より詳細には、ポット51内部の水が、蒸発

WO 2005/090867

前の水であれば、その水には塩素が含まれているため腐敗しにくい。そこで、上記の 所定時間としては、例えば3日前後を考えることができる。一方、ポット51内部の水が 、蒸発後の水であれば、その水は蒸発によって塩素が飛んでいるので腐敗しやすい 。そこで、上記の所定時間としては、例えば1日を考えることができる。

PCT/JP2004/018808

- $\lceil 0141 \rceil$ 第2に、制御装置80は、給水手段によるポット51への給水開始後、計時部101(第 2計時部101b)による計時時間(給水開始からの通算時間)が所定時間に達したとき に、排水手段によってポット51の内部の水を排水させる。ここで、ポット51の内部に、 一度沸騰させた水を入れっぱなしにしておくと、その水は塩素が飛んで抜けているの で、早ければ2、3日、長くても1、2週間くらいで腐り、異臭やカビの発生要因となる。 そこで、本実施形態では、上記の所定時間としては、1日を想定している。
- 第3に、制御装置80は、給水手段によるポット51への総給水量、すなわち、給水量 [0142] 検知部102にて検知された総給水量が所定量に達したときに、排水手段によってポ ット51の内部の水を排水させる。
- [0143] 第4に、制御装置80は、給水手段によるポット51への総給水時間、すなわち、計時 部101(第3計時部101c)にて計時された総給水時間が所定時間に達したときに、 排水手段によってポット51の内部の水を排水させる。
- [0144] 第5に、制御装置80は、操作パネル13によって排水指示が入力されたときに、排 水手段によってポット51の内部の水を排水させる。
- [0145] このような第1から第5の制御により、排水手段によって、ポット51の内部の水が排 水されるので、その水に含まれる不純物(例えばCaやMg)がスケールとしてポット51 の内部に堆積し、付着するのを抑制することができ、ポット51内部を衛生的に保つこ とができる。また、スケールのポット51内部での付着により、ポット51からの排水が詰 まるのも抑制することができる。
- [0146]しかも、ポット51内部の水が排水されるのは、上述した制御により、(1)ポット51内 部の水の滞留時間が所定時間に達したとき、(2)給水手段によるポット51への給水 開始からの通算時間が所定時間に達したとき、(3)給水手段によるポット51への総 給水量が所定量に達したとき、(4)給水手段によるポット51への総給水時間が所定 時間に達したとき、(5)操作パネル13によって排水指示が入力されたとき、のいずれ

かである。

- [0147] つまり、これら(1)~(5)のいずれかの所定条件を満たさなければ、たとえその間に機器の運転が停止されても、ポット51からは排水されない。したがって、機器の運転停止ごとにポット51内部からの排水が頻繁に行われる事態を回避して、水の消費量の増大を回避することができる。また、これにより、使用者の水タンク71~の水の補給回数も低減することができ、使用者~の負担も軽減することができる。
- [0148] 特に、(4)の条件が満たされたときにポット51内部から排水される場合は、操作パネル13の操作により、使用者の希望するタイミングでの排水が可能となるので、機器の利便性を向上させることができる。
- [0149] また、制御装置80の上記いずれかの制御により、ポット51内部の水は、その腐敗が起こると想定される時期までにはポット51から排水される。これにより、ポット51内部にて、腐敗した水が残留するのを回避することができ、ポット51内部を衛生的に保つことができる。
- [0150] ところで、(1)の条件で排水制御を行う場合、制御装置80は以下の制御を行ってもよい。
- [0151] すなわち、制御装置80は、第1計時部101aが蒸発前の水の滞留時間を第1滞留時間として計時したときに、第1滞留時間が蒸発前の水に応じた第1所定時間に達したときに、排水手段によってポット51内部の水を排水させる。ここで、上記の第1所定時間とは、塩素を含む蒸発前の水が腐敗すると考えられる時間よりも短い時間であり、例えば上述したように3日前後を考えることができる。
- [0152] また、制御装置80は、第1計時部101aが蒸発後の水の滞留時間を第2滞留時間として計時したときに、第2滞留時間が蒸発後の水に応じた第2所定時間に達したときに、排水手段によってポット51内部の水を排水させる。ここで、上記の第2所定時間とは、塩素の抜けた蒸発後の水が腐敗すると考えられる時間よりも短い時間であり、例えば上述したように1日を考えることができる。
- [0153] 制御装置80がこのような排水制御を行うことで、ポット51内部に存在する蒸発前の水または蒸発後の水は、ポット51内にて腐敗する前に排水される。したがって、ポット51内に残留する水(蒸発前の水または蒸発後の水)がポット51内部で腐敗したまま

残留するのを回避することができる。

- [0154] また、制御装置80は、蒸気調理器1の運転状態に応じた排水制御を行ってもよい。 より具体的には、制御装置80は、蒸気調理器1の運転状態に応じて、第1計時部10 1aにて計時された第1滞留時間と第2滞留時間とのうちの一方を選択するとともに、 第1所定時間と第2所定時間とのうちの一方を選択し、選択した滞留時間が選択した 所定時間に達したときに、排水手段によってポット51の内部の水を排水させる制御を 行ってもよい。
- [0155] 例えば、蒸気調理器1が、水タンク71からの水のポット51への供給後、ポット51を 稼動する前の状態であれば、ポット51内部には、塩素を含んだ水が存在することに なる。一方、蒸気調理器1が、ポット51による加熱室20への蒸気供給後に運転を停 止した状態であれば、ポット51の内部には、塩素の飛んだ水が残留している。塩素を 含んだ水と含んでない水とでは、水の腐敗期間は上述したように異なる。
- [0156] そこで、制御装置80が蒸気調理器1の運転状態に応じて上述した排水制御を行うことにより、ポット51内部に存在する水が、蒸発前の塩素を含む水であるか、蒸発後の塩素を含まない水であるかを蒸気調理器1の運転状態に応じて容易に把握して、ポット51内部の水を排水させることができる。したがって、ポット51内部に存在する水が、蒸発前の塩素を含む水であっても、蒸発後の塩素を含まない水であっても、それがポット51内部で腐敗して残留するのを確実に回避することができる。
- [0157] ところで、ポット51内部の水が所定温度(例えば55℃)以上の高温状態であるときは、その水に含まれる不純物の結晶化が逆に促進されるので、その状態で排水するとポット51内部にスケールが堆積、付着しやすい。
- [0158] そこで、制御装置80は、水温検知部103にて検知されたポット51内部の水の温度が所定温度以上のときは、排水手段によるポット51内部の水の排水を停止させ、上記所定温度を下回ったときに排水させるようにしてもよい。これにより、スケールが堆積、付着しやすい高温状態でポット51内部の水が排水されることがないので、その排水によってポット51内部にスケールが堆積、付着するのを確実に抑制することができる。
- [0159] また、ポット51からの排水時に、排水タンク14が蒸気調理器1に装着されていない

と、排水される水がそのまま蒸気調理器1の外部にこぼれる事態が生ずる。このような事態を回避するため、制御装置80は、情報検知部104の装着状態検知部104aによって排水タンク14が蒸気調理器1に装着されていることが検知されたときに、排水手段によってポット51内部の水を排水タンク14に排水させる制御を行ってもよい。このような制御により、ポット51からの排水は、排水タンク14が蒸気調理器1に装着されている場合にしか実行されないので、ポット51内部から排水される水を排水タンク14に確実に溜めて、外部への漏れを確実になくすことができる。

- [0160] また、排水タンク14が蒸気調理器1に装着されていても、そのとき(排水を開始するときに)排水タンク14に溜められている水の水位が所定水位よりも多いと、新たに排水される水が排水タンク14内に加わることによって、排水タンク14内の水の量が許容量を越え、外部に溢れ出す事態も想定される。
- [0161] そこで、制御装置80は、情報検知部104(水量検知部104b)によって排水タンク1 4内の水が所定水位以下であることが検知されたときに、排水手段によってポット51 内部の水を排水タンク14に排水させる制御を行うことが望ましい。この場合、排水タ ンク14に溜められている水の水位が所定水位よりも多ければ、排水タンク14に排水 されないので、新たに排水される水が排水タンク14から溢れ出すのを確実に回避す ることができる。
- [0162] このように、制御装置80は、情報検知部104によって検知された情報に応じて、排水手段によるポット51内部の水の排水を制御するので、排水される水を排水タンク1 4にて確実に溜めることができ、排水される水が排水タンク14からこぼれる事態を確実に回避することができる。
- [0163] また、排水タンク14が蒸気調理器1に非装着状態であること、または、排水タンク14 内の水が所定水位よりも多いことが情報検知部104にて検知されたときには、制御装置80の制御により、報知部105が警告報知を行う。この警告報知により、排水タンク1 4を蒸気調理器1に装着させる、あるいは排水タンク14内に既に溜まっている水を捨てさせるなどの措置を使用者に促すことができる。したがって、ポット51内の水を即座に排水可能状態にさせて、ポット51内の水を排水させることができる。
- [0164] 次に、上述した可動部110について説明する。図12Aおよび図12Bに示すように、

可動部110は、連結部111と、付勢手段112とで構成されている。

- [0165] 連結部111は、水位検知部104bと付勢手段112とを連結するものである。この連結部111は、水位検知部104bとの連結側とは反対側の端部が排水タンク14と接触することができるように、屈曲して形成されている。付勢手段112は、連結部111が軸113を中心に回動することによってこれと接触する排水タンク14を蒸気調理器1から離脱させるような方向(回動方向)に、連結部111を付勢している。
- [0166] なお、以下での説明の便宜上、上記の回動方向をA方向とし、それとは逆方向をB 方向と称することとする。また、軸113は、連結部111よりも上方で、かつ、当接部15 側に位置しているものとする。
- [0167] これにより、図12Aに示す排水タンク14の非装着状態では、連結部111には、付勢手段112による付勢力しか働いていないので、連結部111および水位検知部104bが軸113を中心にA方向に回動する。この結果、連結部111と連結された水位検知部104bは、排水タンク14の本来の装着位置よりも上方に位置するようになる。したがって、この状態から、排水タンク14を蒸気調理器1に装着する場合でも、排水タンク14が水位検知部104bには接触しない。
- [0168] 排水タンク14を蒸気調理器1への装着方向にスライドし続けると、やがて排水タンク14は、連結部111に接触し、付勢手段112の付勢力に抗してこれを奥へ押し込む。この結果、連結部111および水位検知部104bは、軸113を中心にB方向に回動し、図12Bに示すように、排水タンク14が当接部15に当接する位置でその回動が止まる。このとき、水位検知部104bは、上記B方向の回動により、その先端が排水タンク14内に位置するようになり、排水タンク14内の水の水位を検知することが可能となる。
- [0169] このように、蒸気調理器1が可動部110を備えていることにより、排水タンク14の蒸気調理器1への出し入れに応じて、水位検知部104bの位置が変化する。これにより、排水タンク14の出し入れ時に、水位検知部104bが排水タンク14に当たって破損するような事態を回避することができ、排水タンク14内の水位検知に支障が生じるのを回避することができる。
- [0170] なお、排水タンク14の蒸気調理器1への出し入れに応じて、水位検知部104bの位置が変化する構成であれば、可動部110は、連結部111を回動させる構成には限定

されない。例えば、連結部111のスライド機構と、水位検知部104bのスライド機構とを組み合わせ、排水タンク14との接触時に連結部111がスライドすることによって、水位検知部104bがこれとは異なる方向にスライドし、これによって、排水タンク14の蒸気調理器1への出し入れに応じて、水位検知部104bの位置が変化する構成であっても構わない。その他、可動部110としては、種々の構成を実現することが可能である。

- [0171] なお、本実施形態では、加熱室20内の蒸気を外部循環路30からサブキャビティ4 0を経て再び加熱室20に戻すという構成を採用した。つまり、吸込口28と蒸気生成手段とを連結し、加熱室20の内部と外部との間で蒸気を循環させる循環系(外部循環路30)を設ける構成とした。この構成では、蒸気の有効利用を図ることができるとともに、被加熱物Fの加熱に適した高温の蒸気を即座に得て、被加熱物Fを加熱することができる。しかし、これと異なる構成とすることも可能である。例えば、サブキャビティ40に常に新しい蒸気を供給し、加熱室20から溢れ出す蒸気を蒸気放出パイプ47から放出し続ける構成としてもよい。
- [0172] なお、本実施形態では、扉11が加熱室20の正面の開口部に対して上開きとなる蒸気調理器1について説明したが、本発明は、この構成に限定されるわけではない。例えば、矩形状の扉11が左側鉛直方向の軸を回動軸として右開きとなる構成の蒸気調理器1であっても、本発明の構成を適用することは可能である。
- [0173] この他、発明の主旨を逸脱しない範囲でさらに種々の変更を加えて実施することが可能である。

産業上の利用可能性

[0174] 本発明は、家庭用、業務用を問わず、過熱蒸気により調理を行う調理器全般に利用可能である。

請求の範囲

[1] 給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、

前記蒸気生成手段の内部に存在する水の滞留時間を計時する第1計時手段と、 前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段と、

前記排水手段の動作を制御する制御手段とを含み、

前記制御手段は、前記第1計時手段にて計時された滞留時間が所定時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴とする蒸気調理器。

[2] 前記第1計時手段は、前記蒸気生成手段での蒸発前にその内部に供給された水の滞留時間を第1滞留時間として計時し、

前記制御手段は、前記第1滞留時間が前記水に応じた第1所定時間に達したとき に、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴と する請求項1に記載の蒸気調理器。

[3] 前記第1計時手段は、前記蒸気生成手段での蒸発後にその内部に残留している 水の滞留時間を第2滞留時間として計時し、

前記制御手段は、前記第2滞留時間が前記水に応じた第2所定時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴とする請求項1に記載の蒸気調理器。

[4] 前記第1計時手段は、前記蒸気生成手段での蒸発前にその内部に供給された水 の滞留時間を第1滞留時間として計時するとともに、前記蒸気生成手段での蒸発後 にその内部に残留している水の滞留時間を第2滞留時間として計時し、

前記制御手段は、当該調理器の運転状態に応じて、前記第1滞留時間と前記第2 滞留時間とのうちの一方を選択するとともに、蒸発前に前記蒸気生成手段に供給さ れた水に応じた第1所定時間と蒸発後に前記蒸気生成手段内部に残留している水 に応じた第2所定時間とのうちの一方を選択し、選択した滞留時間が選択した所定 時間に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水さ せることを特徴とする請求項1に記載の蒸気調理器。

- [5] 前記蒸気生成手段の内部の水の温度を測定する水温検知手段をさらに含み、 前記制御手段は、前記水温検知手段にて検知された水温が所定温度以上のとき は、前記排水手段による前記蒸気生成手段の内部の水の排水を停止させることを特 徴とする請求項1に記載の蒸気調理器。
- [6] 給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、

前記給水手段による前記蒸気生成手段への給水開始からの通算時間を計時する 第2計時手段と、

前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段と、

前記排水手段の動作を制御する制御手段とを含み、

前記制御手段は、前記第2計時手段にて計時された時間が所定時間に達したとき に、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴と する蒸気調理器。

- [7] 前記蒸気生成手段の内部の水の温度を測定する水温検知手段をさらに含み、 前記制御手段は、前記水温検知手段にて検知された水温が所定温度以上のとき は、前記排水手段による前記蒸気生成手段の内部の水の排水を停止させることを特 徴とする請求項6に記載の蒸気調理器。
- [8] 給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、

前記給水手段による前記蒸気生成装置への総給水量を検知する給水量検知手段と、

前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段と、

前記排水手段の動作を制御する制御手段とを含み、

前記制御手段は、前記給水量検知手段にて検知された総給水量が所定量に達したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを 特徴とする蒸気調理器。

[9] 前記蒸気生成手段の内部の水の温度を測定する水温検知手段をさらに含み、前記制御手段は、前記水温検知手段にて検知された水温が所定温度以上のとき

は、前記排水手段による前記蒸気生成手段の内部の水の排水を停止させることを特徴とする請求項8に記載の蒸気調理器。

[10] 給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、

前記給水手段によって前記蒸気生成手段に給水されている時間のみをトータルした総給水時間を計時する第3計時手段と、

前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段と、

前記排水手段の動作を制御する制御手段とを含み、

前記制御手段は、前記第3計時手段にて計時された総給水時間が所定時間に達 したときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを 特徴とする蒸気調理器。

- [11] 前記蒸気生成手段の内部の水の温度を測定する水温検知手段をさらに含み、 前記制御手段は、前記水温検知手段にて検知された水温が所定温度以上のとき は、前記排水手段による前記蒸気生成手段の内部の水の排水を停止させることを特 徴とする請求項10に記載の蒸気調理器。
- [12] 給水手段から供給される水により蒸気を生成し、被加熱物を加熱する加熱室に供給する蒸気生成手段と、

前記蒸気生成手段の内部の水を排水する排水手段と、

前記排水手段の動作を制御する制御手段と、

排水指示を入力するための入力手段とを含み、

前記制御手段は、前記入力手段によって排水指示が入力されたときに、前記排水 手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を排水させることを特徴とする蒸気調理 器。

- [13] 前記蒸気生成手段の内部の水の温度を測定する水温検知手段をさらに含み、 前記制御手段は、前記水温検知手段にて検知された水温が所定温度以上のとき は、前記排水手段による前記蒸気生成手段の内部の水の排水を停止させることを特 徴とする請求項12に記載の蒸気調理器。
- [14] 前記排水手段によって排水される水を溜める排水タンクと、

前記排水タンクまたはその内部の水の情報を検知する情報検知手段とをさらに含み、

前記制御手段は、前記情報検知手段によって検知された情報に応じて、前記排水 手段による前記蒸気生成手段の内部の水の排水を制御することを特徴とする請求項 1から13のいずれかに記載の蒸気調理器。

[15] 前記情報検知手段は、前記排水タンクの装着状態を検知する装着状態検知部を 有しており、

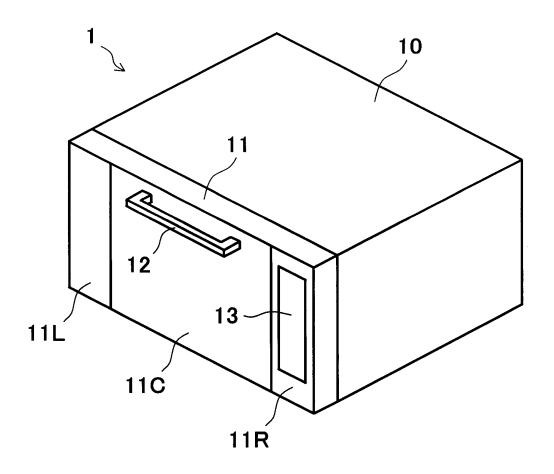
前記制御手段は、前記装着状態検知部によって前記排水タンクが当該調理器に 装着されていることが検知されたときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段 の内部の水を前記排水タンクに排水させることを特徴とする請求項14に記載の蒸気 調理器。

[16] 前記情報検知手段は、前記排水タンク内の水の水位を検知する水位検知部を有しており、

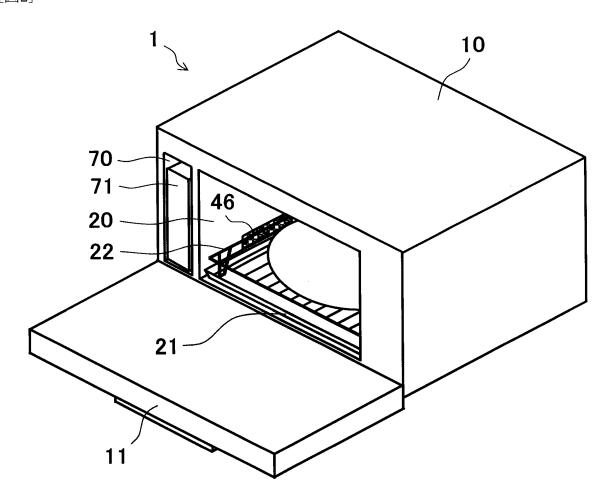
前記制御手段は、前記水位検知部によって前記排水タンク内の水が所定水位以下であることが検知されたときに、前記排水手段によって前記蒸気生成手段の内部の水を前記排水タンクに排水させることを特徴とする請求項14に記載の蒸気調理器。

- [17] 前記排水タンクが当該調理器に非装着状態であること、または、前記排水タンク内の水が所定水位よりも多いことが前記情報検知手段にて検知されたときに、警告報知を行う報知手段をさらに含んでいることを特徴とする請求項14に記載の蒸気調理器。
- [18] 前記排水タンクの当該調理器への出し入れに応じて前記水位検知部の位置を変化させる可動部をさらに含んでいることを特徴とする請求項16に記載の蒸気調理器

[図1]

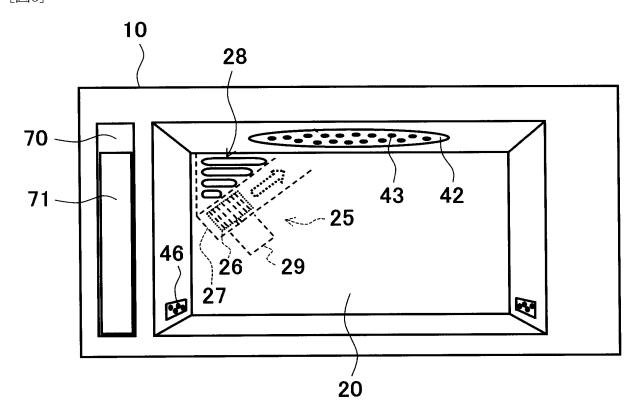


[図2]



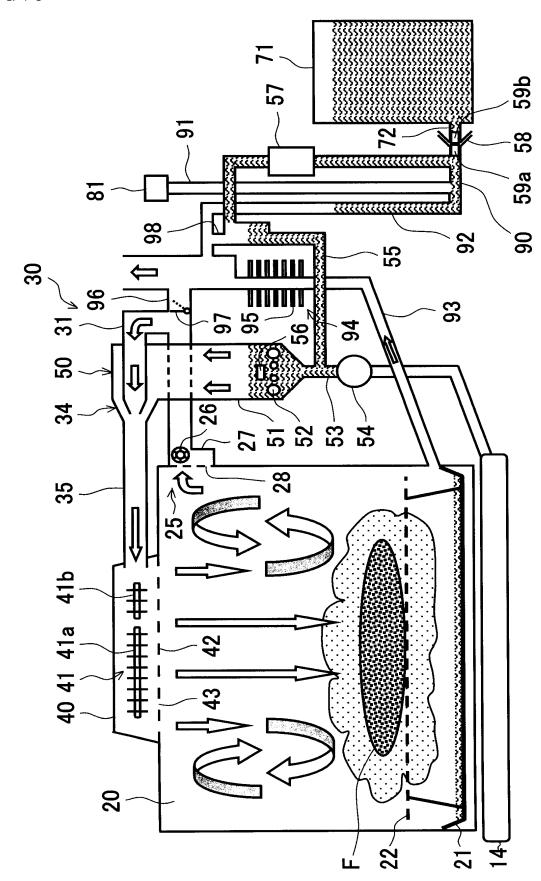
3/10

[図3]



WO 2005/090867 PCT/JP2004/018808

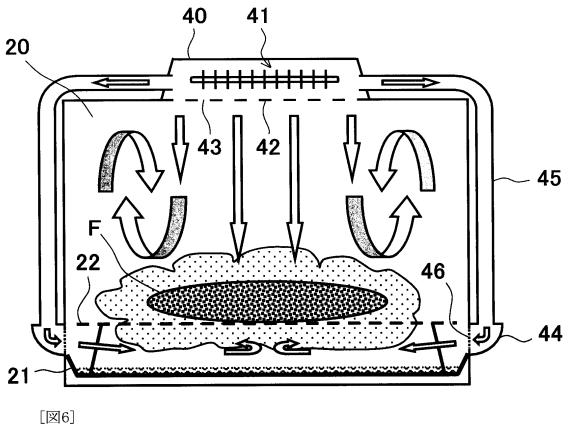
[図4]

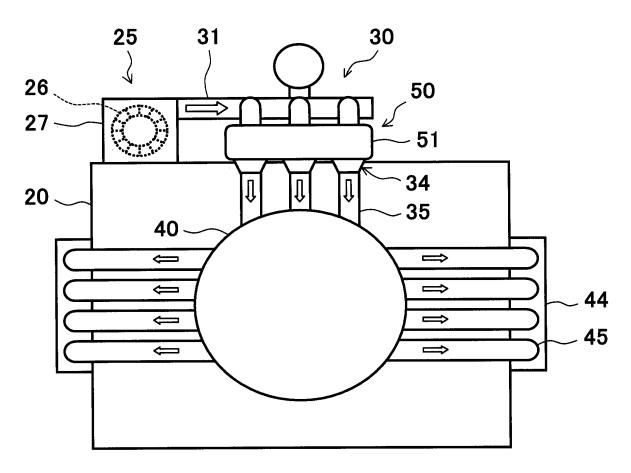


WO 2005/090867 PCT/JP2004/018808

5/10

[図5]

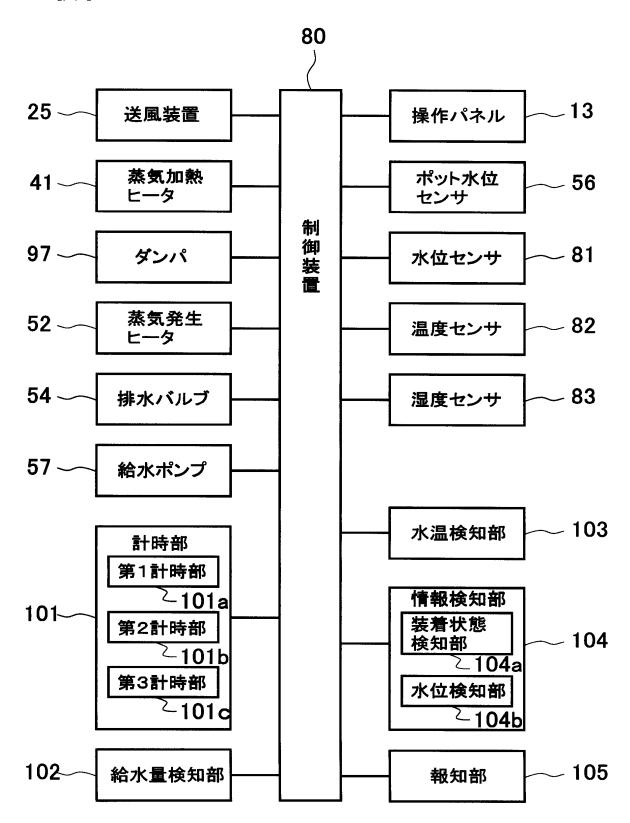




WO 2005/090867 PCT/JP2004/018808

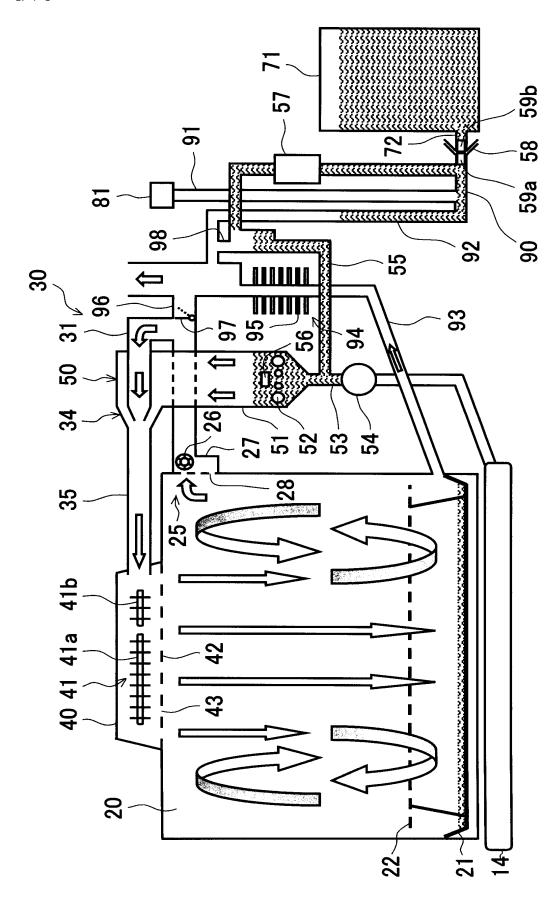
6/10

[図7]



7/10

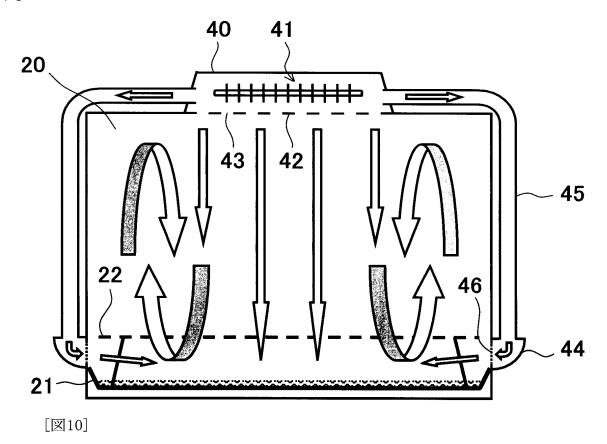
[図8]

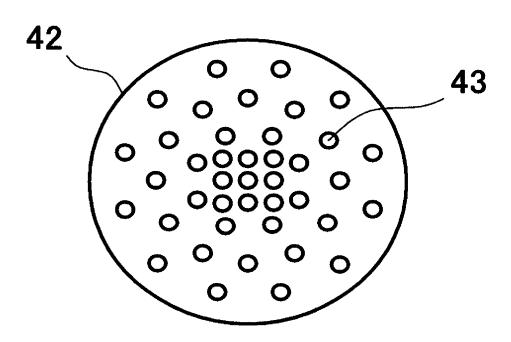


WO 2005/090867 PCT/JP2004/018808

8/10

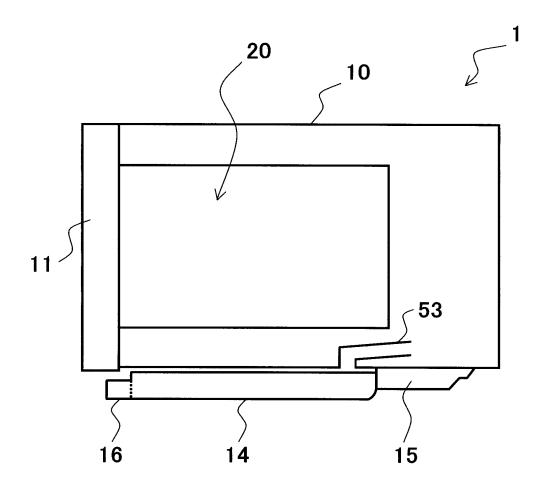
[図9]





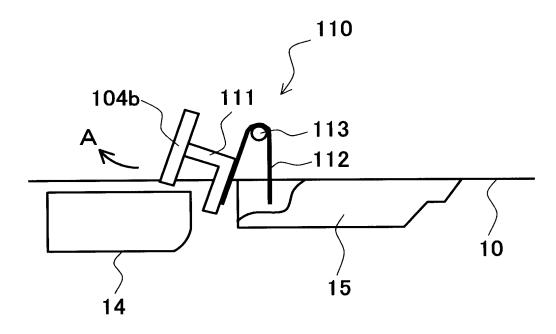
9/10

[図11]

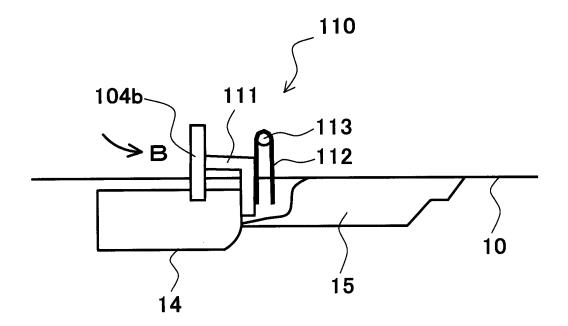


10/10 WO 2005/090867 PCT/JP2004/018808

[図12A]



[図12B]



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2004/018808

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl ⁷ F24C1/00					
According to Int	ernational Patent Classification (IPC) or to both national	al classification and IPC			
B. FIELDS SE					
Minimum docum Int.Cl ⁷	nentation searched (classification system followed by cl F24C1/00, F24C7/02	assification symbols)			
Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2004 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2004 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2004 Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)					
C. DOCUMEN	NTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		T		
Category*	Citation of document, with indication, where ap	·	Relevant to claim No.		
X Y A	JP 2004-11995 A (Matsushita Industrial Co., Ltd.), 15 January, 2004 (15.01.04), Full text	Electric	1-4,6,10 5,7,11,14, 15,17 8,9		
	& WO 03/105536 A1		0,5		
Y	JP 6-241406 A (Matsushita El 30 August, 1994 (30.08.94), Full text (Family: none)	ectric Works, Ltd.),	3,4		
х	JP 7-243649 A (Hoshizaki Ele 19 September, 1995 (19.09.95) Full text (Family: none)		12		
× Further do	cuments are listed in the continuation of Box C.	See patent family annex.			
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance "E" earlier application or patent but published on or after the international filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed		"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art "&" document member of the same patent family			
Date of the actual completion of the international search 12 January, 2005 (12.01.05)		Date of mailing of the international search report 08 February, 2005 (08.02.05)			
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office		Authorized officer			
Facsimile No.		Telephone No.			

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2004/018808

C (Continuation)). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
У	JP 2003-262338 A (Naomoto Kogyo Kabushiki Kaisha), 19 September, 2003 (19.09.03), Full text (Family: none)	5,7,11-13
Y	JP 10-253006 A (Samson Co., Ltd.), 25 September, 1998 (25.09.98), Full text (Family: none)	5,7,11-13
Y	JP 54-46662 A (Küppersbusch AG.), 12 April, 1979 (12.04.79), Full text & IT 7827124 A0	12
Y	JP 9-26140 A (Samsung Electronics Co., Ltd.), 28 January, 1997 (28.01.97), Full text & EP 753984 A2 & US 5786577 A1 & KR 152145 B	12
YA	Microfilm of the specification and drawings annexed to the request of Japanese Utility Model Application No. 171143/1978 (Laid-open No. 87412/1980) (Tokyo Shibaura Electric Co., Ltd.), 17 June, 1980 (17.06.80), Full text (Family: none)	14,15,17

A. 発明の属する分野の分類(国際特許分類(IPC)) Int. Cl. 7 F24C1/00 調査を行った分野 調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC)) In t. Cl. ⁷ F24C1/00, F24C7/02 最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの 1922-1996年 日本国実用新案公報 日本国公開実用新案公報 1971-2004年 日本国登録実用新案公報 1994-2004年 日本国実用新案登録公報 1996-2004年 国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語) 関連すると認められる文献 引用文献の 関連する カテゴリー* 引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示 請求の範囲の番号 X JP 2004-11995 A (松下電器產業株式会社) 1-4, 6, 10Y 2004.01.15,全文&WO 03/105536 A1 5, 7, 11, 14, 15, 17 8,9 Α Y JP 6-241406 A(松下電工株式会社) 3, 4 1994.08.30,全文(ファミリーなし) Χ JP 7-243649 A (ホシザキ電機株式会社) 12 1995.09.19,全文(ファミリーなし) 🗵 C欄の続きにも文献が列挙されている。 □ パテントファミリーに関する別紙を参照。 * 引用文献のカテゴリー の日の後に公表された文献 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって 出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論 「E」国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日 の理解のために引用するもの 以後に公表されたもの 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 文献 (理由を付す) 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに 「O」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献 よって進歩性がないと考えられるもの 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願 「&」同一パテントファミリー文献 国際調査を完了した日 国際調査報告の発送日 08. 2. 2005 12.01.2005 国際調査機関の名称及びあて先 特許庁審査官(権限のある職員) 3 L 9336 日本国特許庁(ISA/JP) 関口 哲生 郵便番号100-8915 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号 電話番号 03-3581-1101 内線 3337

C (続き).	. 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	 引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号	
Y	JP 2003-262338 A (直本工業株式会社) 2003.09.19,全文 (ファミリーなし)	5, 7, 11–13	
Y	JP 10-253006 A (株式会社サムソン) 1998.09.25,全文 (ファミリーなし)	5, 7, 11–13	
Y	JP 54-46662 A (キュツベルスブシュ・アクチエンゲゼルシャフト) 1979. 04. 12,全文&IT 7827124 A0 &ES 472917 A	12	
	&FI 782655 A &EP 908 A1 &DE 2739198 A &US 4189995 A1 &AT 625678 A &IE 47952 B &CS 232706 B &IT 1098764 A		
Y	JP 9-26140 A (三星電子株式会社) 1997. 01. 28,全文&EP 753984 A2 &US 5786577 A1 &KR 152145 B	12	
Y A	日本国実用新案登録出願53-171143号(日本国実用新案登録出願公開55-87412号)の願書に添付した明細書及び図面の内容を撮影したマイクロフィルム(東京芝浦電気株式会社), 1980.06.17,全文(ファミリーなし)	14, 15, 17 16, 18	
,			